

# Unidad 4

## CÁLCULO VECTORIAL

### INTEGRALES DE LÍNEA

#### Independencia de la trayectoria en IL

Libro de referencia principal:

Cálculo de varias variables  
(7ma Edición)

Autor:

James Stewart

Plataforma virtual del curso: <https://calculo2-unsl-1c2019.weebly.com>

# INTEGRALES DE LÍNEA DE CAMPOS VECTORIALES

*Una de las aplicaciones más importantes de las integrales de línea a la Física tiene que ver con campos de fuerza...*

Las consideraciones siguientes se realizan en tres dimensiones, pero son completamente análogas para el caso bidimensional.

Supongamos que la fuerza que actúa sobre cada punto  $(x, y, z)$  en cierta región del espacio está dada por el campo vectorial tridimensional

$$\mathbf{F}(x, y, z) = P(x, y, z)\mathbf{i} + Q(x, y, z)\mathbf{j} + R(x, y, z)\mathbf{k}$$

donde  $P$ ,  $Q$  y  $R$  son funciones continuas (a valores reales). Es decir,  $\mathbf{F}$  es un campo vectorial continuo sobre  $\mathbb{R}^3$  que representa una fuerza (como el *campo gravitacional* del EJEMPLO 4 de la sección 16.1, o el *campo de fuerzas eléctricas* del EJEMPLO 5 de la misma sección).

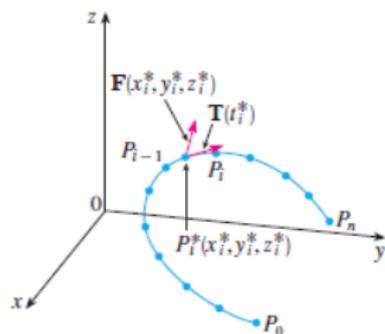
*Recordemos...*

El trabajo que efectúa una fuerza constante  $\mathbf{F}$  al mover un objeto desde un punto  $P$  hasta otro punto  $Q$  en el espacio es  $W = \mathbf{F} \cdot \mathbf{D}$ , donde  $\mathbf{D} = \overrightarrow{PQ}$  es el vector desplazamiento.

Si deseamos calcular el trabajo realizado por esta fuerza al mover una partícula a lo largo de la curva suave  $C$ , podemos proceder como sigue:

- Se divide el intervalo  $[a, b]$  del parámetro en  $n$  subintervalos  $[t_{i-1}, t_i]$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ ,  $t_0 = a$ ,  $t_n = b$ ) de igual longitud  $\Delta t = (b - a)/n$ .

Luego, para cada  $i = 1, 2, \dots, n$  :



- Se hace  $x_i = x(t_i)$ ,  $y_i = y(t_i)$  y  $z_i = z(t_i)$ . Entonces, los puntos correspondientes  $P_i(x_i, y_i, z_i)$  dividen a la curva  $C$  en  $n$  subarcos de longitudes  $\Delta s_1, \Delta s_2, \dots, \Delta s_n$ .
- Se elige cualquier punto  $P_i^*(x_i^*, y_i^*, z_i^*)$  en el  $i$ -ésimo subarco. Dicho punto corresponde a un valor  $t_i^*$  del parámetro en el subintervalo  $[t_{i-1}, t_i]$ .

**Observación:** Si  $\Delta s_i$  es pequeño, cuando la partícula se mueve de  $P_{i-1}$  a  $P_i$  a lo largo de  $C$ , sigue aproximadamente la dirección de  $\mathbf{T}(t_i^*)$ , el vector tangente unitario en  $P_i^*$ .  $\mathbf{T}(t_i^*)$  es un modo de abreviar  $\mathbf{T}(x_i^*, y_i^*, z_i^*)$ .

**Por lo tanto:** El trabajo que efectúa la fuerza  $\mathbf{F}$  al mover la partícula desde  $P_{i-1}$  hasta  $P_i$  es, aproximadamente,

$$\mathbf{F}(x_i^*, y_i^*, z_i^*) \cdot [\Delta s_i \mathbf{T}(t_i^*)] = [\mathbf{F}(x_i^*, y_i^*, z_i^*) \cdot \mathbf{T}(t_i^*)] \Delta s_i$$

y el trabajo total realizado al mover la partícula a lo largo de  $C$  es, aproximadamente,

$$\sum_{i=1}^n [\mathbf{F}(x_i^*, y_i^*, z_i^*) \cdot \mathbf{T}(t_i^*)] \Delta s_i$$

Resulta intuitivamente evidente que estas aproximaciones mejoran a medida que  $n$  se incrementa... Esto motiva la definición del trabajo  $W$  realizado por el campo de fuerza  $\mathbf{F}$  como el límite de la suma anterior:

$$\begin{aligned} W &= \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n [\mathbf{F}(x_i^*, y_i^*, z_i^*) \cdot \mathbf{T}(x_i^*, y_i^*, z_i^*)] \Delta s_i \\ &= \int_C [\mathbf{F}(x, y, z) \cdot \mathbf{T}(x, y, z)] ds \stackrel{\text{notación}}{=} \int_C \mathbf{F} \cdot \mathbf{T} ds \end{aligned}$$

Teniendo en cuenta que la curva  $C$  está representada por la ecuación vectorial  $\mathbf{r}(t) = x(t)\mathbf{i} + y(t)\mathbf{j} + z(t)\mathbf{k}$ , con  $a \leq t \leq b$ , el vector unitario tangente es  $\mathbf{T} = \mathbf{r}'(t) / |\mathbf{r}'(t)|$  y la igualdad anterior se convierte en

$$\begin{aligned} W &= \int_a^b [\mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \mathbf{T}(\mathbf{r}(t))] \sqrt{[x'(t)]^2 + [y'(t)]^2 + [z'(t)]^2} dt \\ &= \int_a^b \left[ \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \frac{\mathbf{r}'(t)}{|\mathbf{r}'(t)|} \right] |\mathbf{r}'(t)| dt = \int_a^b \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) dt \end{aligned}$$

En el desarrollo anterior se debe tener presente que escribir  $\mathbf{F}(\mathbf{r}(t))$  y  $\mathbf{T}(\mathbf{r}(t))$  (o  $\mathbf{T}(t)$ ) son tan sólo formas de abreviar

$$\mathbf{F}(x(t), y(t), z(t)) \text{ y } \mathbf{T}(x(t), y(t), z(t))$$

respectivamente.

*Esta integral aparece también en otras áreas o aplicaciones de la física, lo que motiva una definición general para la integral de línea de cualquier campo vectorial continuo...*

### Definición (integral de línea de un campo vectorial)

Sea  $\mathbf{F}$  un campo vectorial continuo cuyo dominio contiene una curva suave  $C$  con ecuación vectorial  $\mathbf{r}(t)$ ,  $a \leq t \leq b$ . La **integral de línea de  $\mathbf{F}$  a lo largo de  $C$**  es

$$\int_C \mathbf{F} \cdot \mathbf{T} \, ds = \int_a^b \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) \, dt$$

**Notación (importante):** Dado que podemos escribir formalmente  $d\mathbf{r} = \mathbf{r}'(t)dt$ , es usual denotar la integral de la definición anterior como  $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ .

De este modo, la integral de línea del campo vectorial (continuo)  $\mathbf{F}$  a lo largo de la curva  $C$  es

$$\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_C \mathbf{F} \cdot \mathbf{T} \, ds = \int_a^b \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) \, dt$$

▲notación▲                      ▲definición▲                      ▲cálculo▲

**Propiedad:** A pesar de que (como hemos visto) el valor de las integrales con respecto a la longitud de arco no cambia cuando se invierte la dirección en que “se recorre” la curva  $C$ , para la integral anterior se cumple lo siguiente:  $\int_{-C} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = -\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ . Esto se debe a que el vector tangente unitario  $\mathbf{T}$  (en el integrando) es reemplazado por su negativo cuando  $C$  es reemplazada por  $-C$ .

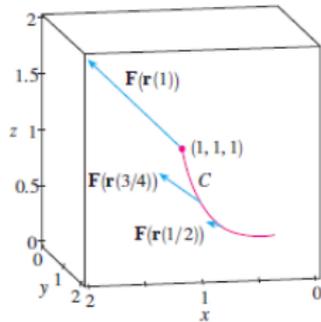
**EJEMPLO** [p. 1071]: Evaluemos  $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$

donde

$$\mathbf{F}(x, y, z) = xy\mathbf{i} + yz\mathbf{j} + zx\mathbf{k}$$

y  $C$  es la “cúbica torcida” con ecuaciones paramétricas

$$x = t, \quad y = t^2, \quad z = t^3, \quad 0 \leq t \leq 1.$$



Vectores representativos que actúan en tres puntos sobre  $C$

**Solución:** En este caso, una ecuación vectorial para  $C$  es

$$\mathbf{r}(t) = t\mathbf{i} + t^2\mathbf{j} + t^3\mathbf{k} \quad \text{con} \quad 0 \leq t \leq 1$$

Entonces, tenemos que

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) = \mathbf{F}(t, t^2, t^3) = t^3\mathbf{i} + t^5\mathbf{j} + t^4\mathbf{k} \quad \text{y} \quad \mathbf{r}'(t) = \mathbf{i} + 2t\mathbf{j} + 3t^2\mathbf{k}$$

Luego,

$$\begin{aligned} \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} &= \int_0^1 \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) dt = \int_0^1 [t^3(1) + t^5(2t) + t^4(3t^2)] dt \\ &= \int_0^1 (t^3 + 5t^6) dt = \left[ \frac{t^4}{4} + 5\frac{t^7}{7} \right]_{t=0}^{t=1} = \frac{1}{4} + \frac{5}{7} = \frac{27}{28} \end{aligned}$$



Para finalizar, notemos la relación entre las integrales de línea de los campos vectoriales y las integrales de línea de los campos escalares...

Supongamos que el campo vectorial continuo  $\mathbf{F}$  sobre  $\mathbb{R}^3$  es dado, a través de sus funciones componentes, por la ecuación:

$$\mathbf{F}(x, y, z) = P(x, y, z) \mathbf{i} + Q(x, y, z) \mathbf{j} + R(x, y, z) \mathbf{k}$$

Entonces, su integral de línea a lo largo de una curva  $C$  (incluida en su dominio) verifica lo siguiente:

$$\begin{aligned} \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} &= \int_a^b \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) dt = \int_a^b \mathbf{F}(x(t), y(t), z(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) dt \\ &= \int_a^b P(x(t), y(t), z(t)) x'(t) dt + \int_a^b Q(x(t), y(t), z(t)) y'(t) dt \\ &\quad + \int_a^b R(x(t), y(t), z(t)) z'(t) dt \\ &= \int_C P(x, y, z) dx + \int_C Q(x, y, z) dy + \int_C R(x, y, z) dz \\ &= \boxed{\int_C P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz} \end{aligned}$$

## EJEMPLO: La integral de línea

$$\int_C (1 - y) dx + (3y + z^2) dy + x dz$$

se podría expresar como

$$\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$$

donde

$$\mathbf{F}(x, y, z) = (1 - y) \mathbf{i} + (3y + z^2) \mathbf{j} + x \mathbf{k}$$



### ATENCIÓN

Hasta AQUÍ, en esta presentación, los temas desarrollados están incluidos en la **sección 16.2** del libro de cabecera del curso (*Stewart*).

En lo que resta, se abordan los temas correspondientes a la **sección 16.3** de dicho libro.

## Recordemos...

EL TEOREMA FUNDAMENTAL DEL CÁLCULO tiene dos partes:

- La primera establece, bajo hipótesis adecuadas, la resolución de integrales (simples) indefinidas mediante antiderivadas...
- La segunda (**Regla de Barrow** o **Teorema del cambio neto**), establece que si  $F$  es una función real (de una variable) tal que  $F'$  (su derivada ordinaria) es continua sobre el intervalo  $[a, b]$ , entonces

$$\int_a^b F'(x) dx = F(b) - F(a)$$

En nuestro curso, se puede decir que existe un resultado que “generaliza” la fórmula anterior si pensamos en el vector  $\nabla f$  de una función (real)  $f$  de dos o tres variables como una especie de “derivada” de  $f$ ...

**A dicha generalización nos dedicaremos en esta clase...**

## *A modo también de recordatorio...*

Supongamos que dos variables,  $x$  e  $y$ , dependen de una tercer variable  $t$  (llamada **parámetro**) por medio de las ecuaciones  $x = x(t)$  e  $y = y(t)$ . Entonces:

- Cada valor de  $t$  determina un punto  $(x, y)$  que se puede representar en un plano coordenado.
- Cuando  $t$  varía de forma continua, el punto  $(x, y) = (x(t), y(t))$  también varía y traza una curva  $C$  en dicho plano.

La curva  $C$  se llama **curva paramétrica** y las dos ecuaciones que describen las coordenadas de sus puntos, **ecuaciones paramétricas** o **parametrización** de  $C$ .

- El **sentido** (u **orientación**) **positivo** sobre  $C$  es la dirección en que se mueve un punto al aumentar  $t$ .
- Cuando la variación de  $t$  se restringe a un intervalo  $[a, b]$ , podemos decir que  $(x(a), y(a))$  es el **punto inicial** de  $C$ , y  $(x(b), y(b))$  es su **punto final**.

De manera análoga, se pueden definir curvas paramétricas en el espacio, considerando una tercer ecuación  $z = z(t)$ .

# INDEPENDENCIA DE LA TRAYECTORIA

En general, el valor de cualquiera de las integrales de línea anteriormente definidas depende de la curva  $C$  sobre la cual se integre, aún cuando se compara en curvas que coinciden en sus puntos inicial y final.

No obstante, hay condiciones necesarias y/o suficientes para que esto no suceda, al menos en las integrales de línea de ciertos campos vectoriales.

## Definición (trayectoria entre dos puntos)

A una curva suave por tramos (en el plano o en el espacio) con punto inicial  $A$  y punto final  $B$  se le llama **trayectoria** de  $A$  a  $B$ .

## Definición (independencia de la trayectoria)

Se dice que una integral de línea es **independiente de la trayectoria** en cierta región (del plano o del espacio) cuando su valor es el mismo para todas las trayectorias contenidas en dicha región que coinciden en sus puntos extremos (inicial y final).

# INDEPENDENCIA DE LA TRAYECTORIA

**El siguiente desarrollo teórico se realiza en dos dimensiones, pero es completamente análogo para el caso tridimensional.**

## Observaciones:

Si  $f(x, y)$  es una función escalar (real):

- $\int_C f(x, y) ds$  no puede ser independiente de la trayectoria en ninguna región abierta (*pensar en la interpretación geométrica de esta integral*).
- $\int_C f(x, y) dx = \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$  donde  $\mathbf{F}(x, y) = f(x, y)\mathbf{i} + 0\mathbf{j}$ , mientras que  $\int_C f(x, y) dy = \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$  donde  $\mathbf{F}(x, y) = 0\mathbf{i} + f(x, y)\mathbf{j}$ .

Por lo tanto:

La teoría sobre independencia de la trayectoria, aunque involucra campos escalares, se refiere fundamentalmente a integrales de línea de campos vectoriales.

# INDEPENDENCIA DE LA TRAYECTORIA

El siguiente teorema establece que, en condiciones adecuadas, la **integral de línea** del campo vectorial gradiente es precisamente el **cambio neto** en su campo escalar correspondiente, y es, por lo tanto, **independiente de la trayectoria**.

Teorema (T. fundamental de las integrales de línea)

Sea  $C$  una curva suave en el plano (o en el espacio) representada por la función vectorial  $\mathbf{r}(t)$ , con  $a \leq t \leq b$ . Sea  $f$  una función real (diferenciable) de dos (o de tres) variables tal que el campo vectorial  $\nabla f$  es continuo sobre  $C$ . Entonces:

$$\int_C \nabla f \cdot d\mathbf{r} = f(\mathbf{r}(b)) - f(\mathbf{r}(a))$$

**Nota:** Si bien el teorema anterior se enuncia sólo para el caso de curvas suaves, también es válido para curvas suaves por tramos. **¿Por qué?**  
**Utilizar la formulación dada para justificar dicha versión más general.**

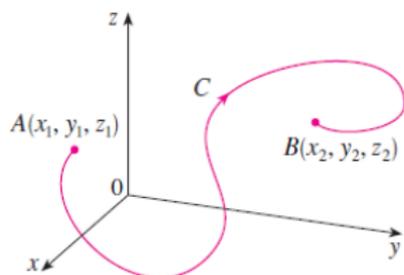
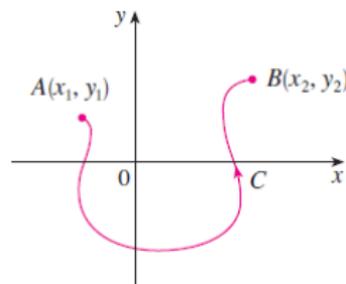
**Observación importante:** En la fórmula establecida en el teorema previo se realiza un “**abuso de notación**”, ya que “se evalúa” a  $f$  en los vectores  $\mathbf{r}(a)$  y  $\mathbf{r}(b)$ , siendo que su dominio es un conjunto de puntos (en el plano  $\mathbb{R}^2$  o en el espacio  $\mathbb{R}^3$ )... En un sentido matemático riguroso:  $f(\mathbf{r}(a))$  y  $f(\mathbf{r}(b))$  representan los valores de  $f$  en los puntos terminales de los vectores de posición de  $\mathbf{r}(a)$  y  $\mathbf{r}(b)$ , respectivamente.

Para el *caso bidimensional* ( $C$  es una curva plana), con punto inicial  $A(x_1, y_1)$  y punto final  $B(x_2, y_2)$ , dicha fórmula resulta:

$$\int_C \nabla f \cdot d\mathbf{r} = f(B) - f(A) = f(x_2, y_2) - f(x_1, y_1)$$

Para el *caso tridimensional* ( $C$  es una curva en el espacio), con punto inicial  $A(x_1, y_1, z_1)$  y punto final  $B(x_2, y_2, z_2)$ , la fórmula es:

$$\begin{aligned} \int_C \nabla f \cdot d\mathbf{r} &= f(B) - f(A) \\ &= f(x_2, y_2, z_2) - f(x_1, y_1, z_1) \end{aligned}$$



# INDEPENDENCIA DE LA TRAYECTORIA

## TEOREMA FUNDAMENTAL DE LAS INTEGRALES DE LÍNEA

DEMOSTRACIÓN DEL TF de las IL

**EJEMPLO 1** Calcule el trabajo que realiza el campo gravitacional

$$\mathbf{F}(\mathbf{x}) = -\frac{mMG}{|\mathbf{x}|^3} \mathbf{x}$$

al mover una partícula de masa  $m$  desde el punto  $(3, 4, 12)$  hasta el punto  $(2, 2, 0)$  a lo largo de la curva  $C$  suave por tramos (véase el ejemplo 4 de la sección 16.1).

**SOLUCIÓN** De acuerdo con la sección 16.1, sabemos que  $\mathbf{F}$  es un campo vectorial conservativo y, de hecho,  $\mathbf{F} = \nabla f$ , donde

$$f(x, y, z) = \frac{mMG}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

Por tanto, según el teorema 2, el trabajo realizado es

$$\begin{aligned} W &= \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_C \nabla f \cdot d\mathbf{r} \\ &= f(2, 2, 0) - f(3, 4, 12) \\ &= \frac{mMG}{\sqrt{2^2 + 2^2}} - \frac{mMG}{\sqrt{3^2 + 4^2 + 12^2}} = mMG \left( \frac{1}{2\sqrt{2}} - \frac{1}{13} \right) \end{aligned}$$



Para entender mejor los próximos resultados conviene recordar lo siguiente:

- Una curva  $C$  en el plano (o en el espacio) es
  - **cerrada**, si su punto inicial coincide con su punto final;
  - **simple**, si no se corta a sí misma en ninguna parte de su “recorrido”.



simple, no cerrada



simple, cerrada



no simple, no cerrada



no simple, cerrada

- Una región  $D$  en el plano (o en el espacio) es
  - **abierta**, si para todo punto  $A$  de  $D$  existe un disco (de radio mayor que 0) con centro  $A$  completamente contenido en  $D$ ;
  - **conexa**, si todo par de puntos  $A$  y  $B$  de  $D$  se pueden unir por una trayectoria (curva suave por tramos) completamente contenida en  $D$ ;
  - **simplemente conexa**, si el interior de toda curva cerrada simple  $C$  contenida en  $D$  tiene sólo puntos de  $D$  (no hay “hoyos” en la región).



simplemente conexa  
(y conexa)



conexa  
(no simplemente conexa)



no conexa  
(ni simplemente conexa)

Ahora, con estas definiciones en mente...

**Ejercicio:** Sea  $\mathbf{F}$  un campo vectorial continuo sobre cierta región  $D$  (en el plano o en el espacio). Demostrar que  $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$  es independiente de la trayectoria en  $D$  si y sólo si  $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = 0$  para toda trayectoria cerrada  $C$  en  $D$ . (Ver Teorema 3 de la pág.1077 y la discusión que le precede.)

El Teorema Fundamental de las IL permite establecer inmediatamente la independencia de la trayectoria, en cualquier región abierta y conexa  $D$ , de la integral  $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$  cuando  $\mathbf{F} = \nabla f$  ( $\mathbf{F}$  es conservativo) y es continuo sobre  $D$ . *El siguiente teorema puede considerarse recíproco (o inverso) de este resultado...*

### Teorema

*Sea  $\mathbf{F}$  un campo vectorial continuo sobre cierta región abierta y conexa  $D$  (en el plano o en el espacio). Si  $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$  es independiente de la trayectoria en  $D$ , entonces  $\mathbf{F}$  es un campo vectorial conservativo sobre  $D$ , es decir, existe una función escalar  $f$  (de dos o de tres variables) tal que  $\mathbf{F} = \nabla f$ .*

DEMOSTRACIÓN en pág.1077-1078.

El siguiente resultado, propone un método para descartar fácilmente que la integral de un campo vectorial bidimensional continuo sea conservativo y, por lo tanto, en una región abierta y conexa, independiente de la trayectoria en ella...

### Teorema

Sea  $\mathbf{F}(x, y) = P(x, y)\mathbf{i} + Q(x, y)\mathbf{j}$  un campo vectorial conservativo tal que  $P$  y  $Q$  tienen primeras derivadas parciales continuas sobre cierta región (abierto)  $D$ . Entonces, (necesariamente) para todo punto en  $D$ :

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$$

DEMOSTRACIÓN en pág.1078.

**V EJEMPLO 2** Determine si el campo vectorial

$$\mathbf{F}(x, y) = (x - y) \mathbf{i} + (x - 2) \mathbf{j}$$

es conservativo o no lo es.

**SOLUCIÓN** Sea  $P(x, y) = x - y$  y  $Q(x, y) = x - 2$ . Entonces

$$\frac{\partial P}{\partial y} = -1 \qquad \frac{\partial Q}{\partial x} = 1$$

Como  $\partial P/\partial y \neq \partial Q/\partial x$ ,  $\mathbf{F}$  no es conservativo según el teorema 5.

El inverso de este teorema es válido sólo para una clase especial de regiones  $y$ , aunque proporciona un método práctico para comprobar que un campo vectorial sobre  $\mathbb{R}^2$  es conservativo, no especifica la función de potencial...

### Teorema

Sea  $\mathbf{F}(x, y) = P(x, y)\mathbf{i} + Q(x, y)\mathbf{j}$  un campo vectorial tal que  $P$  y  $Q$  tienen primeras derivadas parciales continuas sobre cierta región (abierta) simplemente conexa  $D$ , las cuales satisfacen que

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$$

Entonces, (necesariamente)  $\mathbf{F}$  es conservativo.

DEMOSTRACIÓN: es una consecuencia del Teorema de Green (que se verá más adelante).

**V EJEMPLO 3** Determine si el siguiente campo vectorial

$$\mathbf{F}(x, y) = (3 + 2xy) \mathbf{i} + (x^2 - 3y^2) \mathbf{j}$$

es conservativo o no.

**SOLUCIÓN** Sea  $P(x, y) = 3 + 2xy$  y  $Q(x, y) = x^2 - 3y^2$ . Entonces

$$\frac{\partial P}{\partial y} = 2x = \frac{\partial Q}{\partial x}$$

Asimismo, el dominio de  $\mathbf{F}$  es todo el plano ( $D = \mathbb{R}^2$ ), el cual es abierto y simplemente conexo. Por tanto, podemos aplicar el teorema 6 y concluir que  $\mathbf{F}$  es conservativo. ■